



wisg¹⁸

WORKSHOP INTERDISCIPLINAIRE SUR LA SÉCURITÉ GLOBALE

16 ET 17 OCTOBRE 2018

ESPACE OUEST LYONNAIS - LYON

AGENCE NATIONALE DE LA RECHERCHE
ANR




DGA

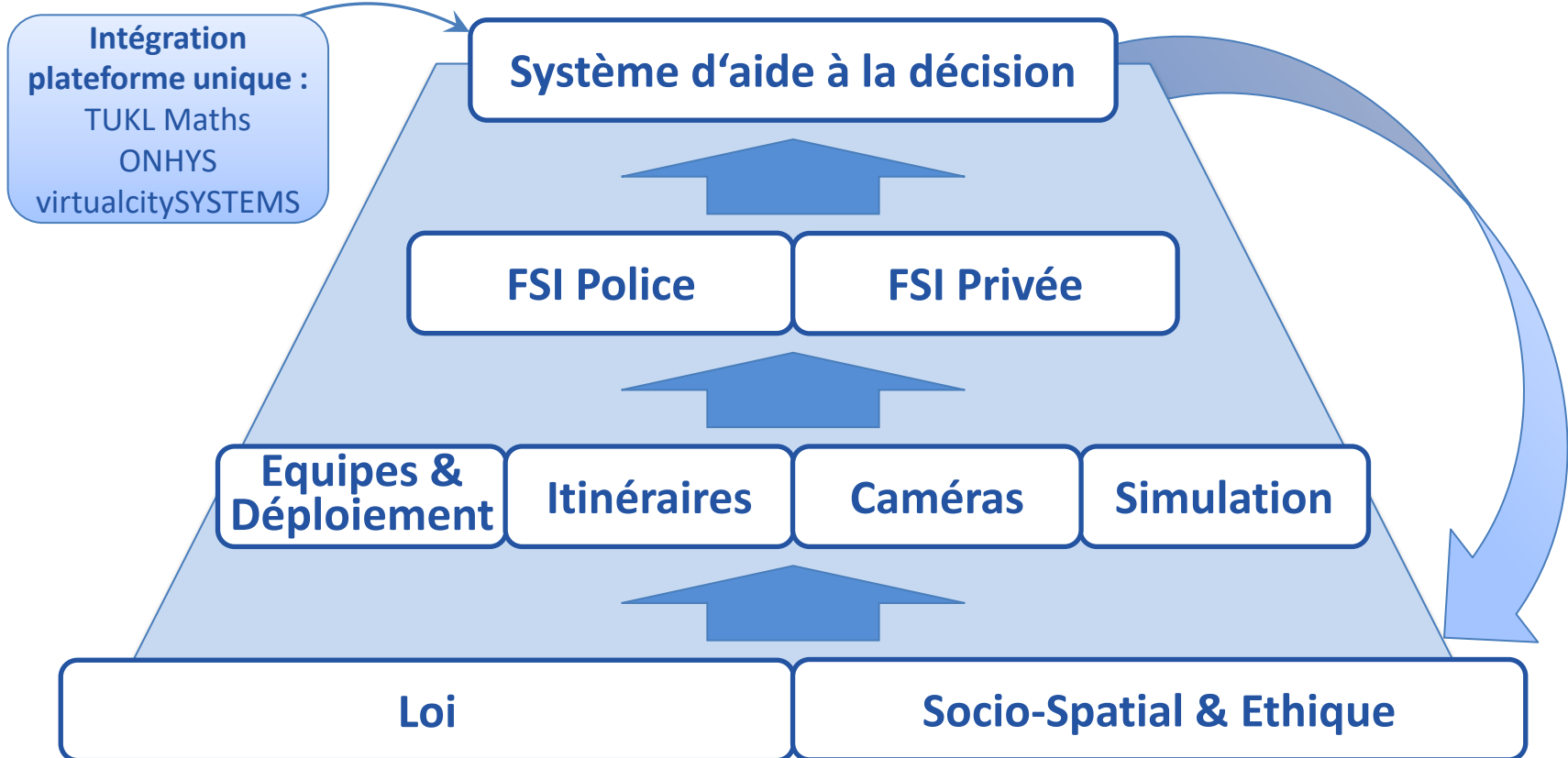

SGDSN

Julien LEPAGNOT ¹

Cassandra ROTILY ²

¹ Coordinateur du projet, MCF / Université de Haute-Alsace

² Doctorante en Droit Public / Université de Haute-Alsace



IRIMAS & TUKL : Equipes d'optimisation



Itinéraires et placement optimal des FSI
Placement optimal des caméras et des drones

**Itinéraires &
équipes FSI**

Caméras

Flux vidéo

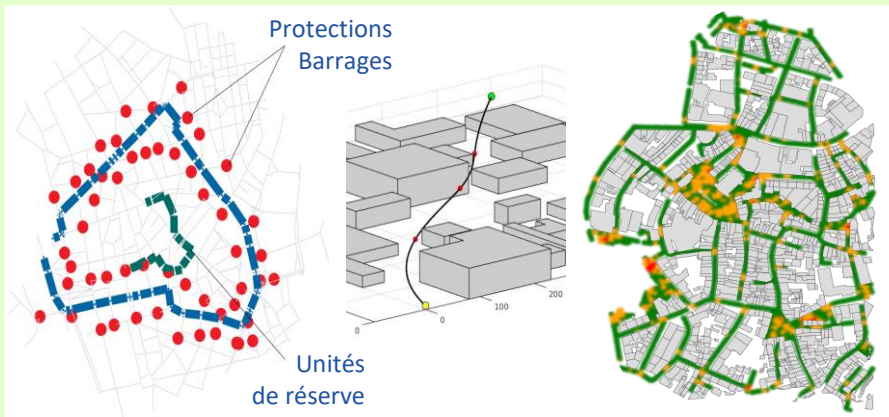
**Détection/prédiction
automatique de situations
de conflit**

IRIMAS : Equipe IA / Data Science / Images



**Analyse du comportement d'une foule à partir d'un
flux de vidéo-protection**

IRIMAS & TUKL : Equipes d'optimisation



[1] Brévilliers M., Lepagnot J., Idoumghar L., Rebai M. and Kritter J. (2018), Hybrid Differential Evolution Algorithms for Optimal Camera Placement Problem. *Journal of Systems and Information Technology*, Vol. 20, No. 4.

[2] Brévilliers M., Lepagnot J., Kritter J. and Idoumghar L. (2018), Parallel Preprocessing for the Optimal Camera Placement Problem. *International Journal of Modeling and Optimization*, Vol. 8 No. 1, pp. 33-40.

[3] Ghambari S., Lepagnot J., Jourdan L. and Idoumghar L. (2018), A comparative study of metaheuristic algorithms for solving UAV path planning. *IEEE Symposium Series on Computational Intelligence*, November, 2018, Bangalore, India.

[4] Revue de la littérature soumise intitulée "On the optimal placement of cameras for surveillance and the underlying set cover problem".

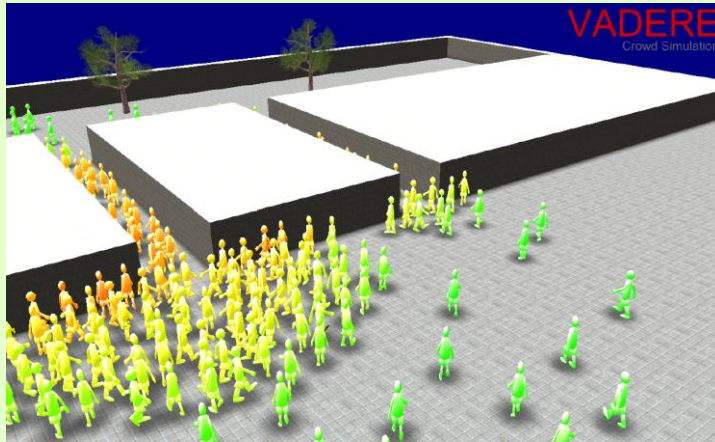
IRIMAS : Equipe IA / Data Science / Images

Faster RCNN + Sort + Visualization for pedestrian detection and tracking



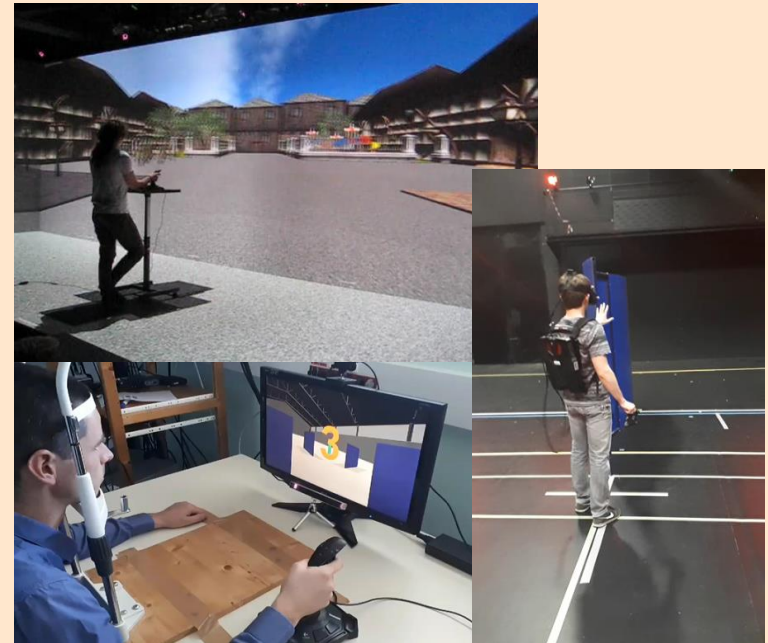
[5] Revue de la littérature bientôt soumise, sous forme d'un numéro spécial, à *DLVA: Advances in Deep Learning and Visual Analytics for Intelligent Surveillance Systems*.

Hochschule München : Simulation / Modélisation du comportement



[6] Künzner F., Köster G. and Dietrich. F. (2018), Efficient quantification of uncertainties when de-boarding a train. *Pedestrian and Evacuation Dynamics*, August 2018, Lund, Sweden.

INRIA Rennes : Simulation VR / modélisation du comportement



FÖV : aspects légaux

CERDACC : aspects légaux

Vidéo protection mobile
Au sein des manifestations

Protection des
personnes

Equilibre
Sécurité / Liberté

Liberté de
réunion, de
manifestation

[7] Rotily C. (2017), Lancement du projet OPMoPS : les rassemblements de personnes organisés dans les espaces publics : préparation et gestion de crise des manifestations à fort potentiel de conflit, *Journal des Accidents et des Catastrophes*, No. 171.